

ID	日期	Agent版本	业务场景	提问者	对话时间（dify问答历史记录）	初始问题	用户评分：准确性 (0-5分): 如不清楚回答是否准确，可询问相关业务人员	用户评分：完整性 (0-5分): 是否有回答所有的问题点	用户评分：清晰度(0-5分): 是否易理解，讲人话	用户评分：实用性 (0-5分): 可否直接在日后复用	总分	平均分	用户使用建议	专家文字反馈 (选项)	审核人员
0 (示例)	2025-08-07	算法代码助手 0.0.1 Chroma	钜播算法 WCS料箱车调整巷道	江蓝	2025/6/27 17:00:00.0	钜播算法中xx字段的含义	2	4	3	3	12	3	暂无	江蓝nb	江蓝
1	2025-07-16	算法代码助手 0.0.1 Chroma	WCS料箱车调整巷道	晓枫	2025/7/17 16:30:00 +本地存储QA	请为料箱车调整巷道相关代码增加注释	10000	10000	10000	10000	####	10000		1.chroma存储代码作为知识库缺乏可扩展性，部署后难以增加/修改/删除知识，修改为RAGFlow知识库。	飞洋
2	2025-07-21	算法代码助手 0.0.2 Faiss	——	贺洋	—— 版本已废除	——	——	——	——	——	0	#DIV/0!	——	1.技术积累版本，未经过任何测试，已废除。	晓枫
3	2025-07-29	算法代码助手 0.0.3alpha RAGFlow	RTS机器人动作状态回调	贺洋	2025/7/29 本地存储QA	详细分析ActionStateCallback.java 文件中的onStart类	3	3	3	2.5	11.5	2.875	1.存在不重要的点却花费较多篇幅讲解的现象,建议优化工作流程解决; 2.要接入的知识库id在代码中写死，缺乏可扩展性，建议以入参形式传入。		
4	2025-07-30	算法代码助手 0.0.3beta 参数优化	RTS机器人动作状态回调	贺洋	2025/8/1 本地存储QA	详细分析ActionStateCallback.java 文件中的onStart类	1	1	1	0	3	0.75	1.测试中，有时报错导致的No Conclusion Available回复也会被写入RAGFlow，避免此类无意义回复写入； 2.目前仅针对我提问的直接相关内容进行了回复，但其中调用的方法难以理解。		
5	2025-08-08	算法代码助手 0.1.0 自省式RAG	RTS机器人动作状态回调	贺洋	2025/8/8 本地存储QA-21min	private PathPlanResponse plan(PathRequest pathRequest, AlgorithmPurpose purpose) (请你详细解释这个函数的含义、作用、解决了什么问题，实现了什么业务场景？)	3	3	3	3	12	3	1. 没有对问题中的函数内容进行针对性回复，在回答中添加了一些问题函数外的信息		
6	2025-08-13	算法代码助手 0.1.1 流程优化	RTS机器人动作状态回调	Gemini 2.5Pro	2025/8/13 本地存储QA-28min	请你根据知识库中的上下文信息，解释文件PathServiceImpl.java中的PathPlanResponse plan(PathRequest pathRequest, AlgorithmPurpose purpose)函数。要求：请你详细解释函数的含义、作用、解决了什么问题，实现了什么业务场景？在解释含义时要对函数的框架、思路进行详细解析。	4	4	3	3	14	3.5		1.优化了自省式rag流程，新增ragflow数据准备节点，避免每次迭代遍历知识库，大幅提高了回答速度。	晓枫
7	2025-08-14	Dify 算法助手对照 (RAG)	RTS机器人动作状态回调	Gemini 2.5Pro	2025/8/14 21:58:00 +本地存储QA-1min	请你根据知识库中的上下文信息，解释文件PathServiceImpl.java中的PathPlanResponse plan(PathRequest pathRequest, AlgorithmPurpose purpose)函数。要求：请你详细解释函数的含义、作用、解决了什么问题，实现了什么业务场景？在解释含义时要对函数的框架、思路进行详细解析。	4	3	4	3	14	3.5			
8	2025-08-15	算法代码助手 0.1.2 拆分总结输出	RTS机器人动作状态回调	Gemini 2.5Pro	2025/8/15 本地存储QA-10min	请你根据知识库中的上下文信息，解释文件PathServiceImpl.java中的PathPlanResponse plan(PathRequest pathRequest, AlgorithmPurpose purpose)函数。要求：请你详细解释函数的含义、作用、解决了什么问题，实现了什么业务场景？在解释含义时要对函数的框架、思路进行详细解析。	5	5	5	5	20	5			
9	2025-08-18	算法代码助手 0.1.2 拆分总结输出	RTS机器人动作状态回调	贺洋	2025/8/18 本地存储QA-11min	请你根据知识库中的上下文信息，解释文件PathServiceImpl.java中的PathPlanResponse plan(PathRequest pathRequest, AlgorithmPurpose purpose)函数。要求：请你详细解释函数的含义、作用、解决了什么问题，实现了什么业务场景？在解释含义时要对函数的框架、思路进行详细解析。	4	4	5	5	18	4.5	需要完善知识库内的数据。它的回答是参考了代码中的注释，需要完善知识库中代码注释的精确性与完备性，进而保证Agent的高可靠性。		
10	2025-08-18	算法代码助手 0.1.2 拆分总结输出	RTS机器人动作状态回调	贺洋	2025/8/18 本地存储QA-11min	private PathResponse plan(Path(RobotContext context, PathRequest pathRequest) 方法与 PathServiceImpl.java中 private PathPlanResponse plan(PathRequest pathRequest, AlgorithmPurpose purpose)方法之间存在什么关系？请你结合知识库信息全面、详细地分析方法本身与被调用的流程与原理。	4	4	4	4	16	4	回答较为完善，在代码逻辑方面的内容存在遗漏、不完整的问题；对于“二者的关系”的解释较为清晰。		